



# 機器人運動機構-G6

Speaker: 程登湖教授

Date:2018/07/05

# 大綱

- 機器人簡單機構
- 連桿
- 機器人各式運動模式
- Case study: 無人機

# 運動機構於機器人扮演什麼角色？

- 機器人屬於機器的一種，機器是一個傳遞能量的裝置，以達到特定的任務，機構是機器的一部分，由多個部件構成，因此一個部件的運動會牽動另一個部件
- 部件：不一定是鋼體，可以是皮帶等

# 預備知識

- 單位：在機械業為mm  
在土木業為cm
- 一條：1條等於0.01mm，因為普通車床能車銷之最小尺度及普通由標卡尺能判斷之最小讀數

# 為什麼要公差？

- 大量製造相同的零件時，即使機器精密度高，但能達不到絲毫不差的同一尺寸
- 公差：當規格化的尺寸和實際尺寸認可範圍的誤差
- 公差越小代表機件被要求的精密度越高、品質越好，但其所需成本就越