

AIoT Sensor

RABBONI & Mindstorms EV3

第10組



創作動機

01

EV3 機器人

02

RABBONI

03

感測器模組

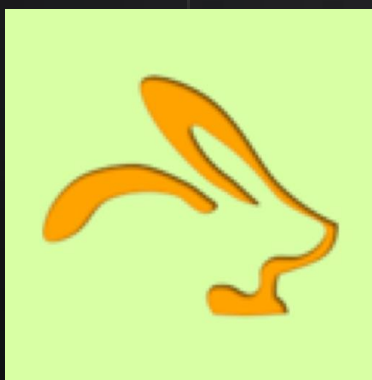
04

智聯感測

創作目的

利用超音波感應器和觸碰感應器進行避障。

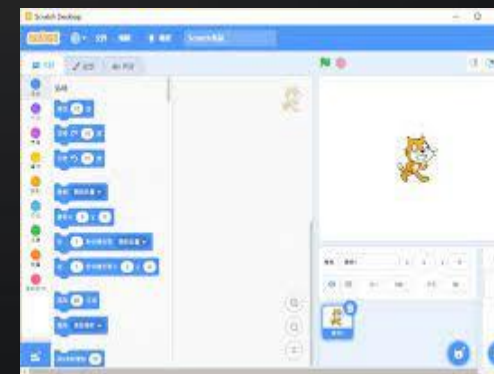
使用設備/程式



Rabboni



EV3套件



Scratch

研究步驟

組裝EV3機器人+
感測器

進行程式測試及修改

一

二

三

四

將結合 Rabboni 程式
EV3 機器人程式

使用 Rabboni
控制 EV3 機器人

遇到的問題&解決方法

Rabboni 與 EV3 程式發生衝突

將程式重新組合或拆解

遇到的問題&解決方法

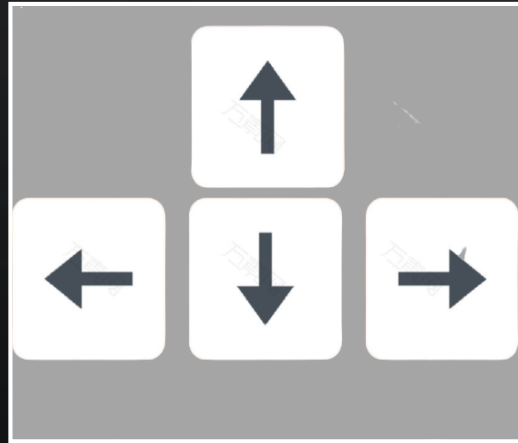
EV3 機器人動作準確度

調整程式與感測器位置

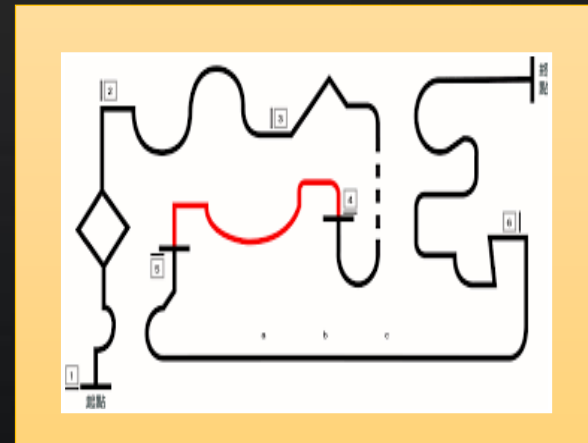
人機介面



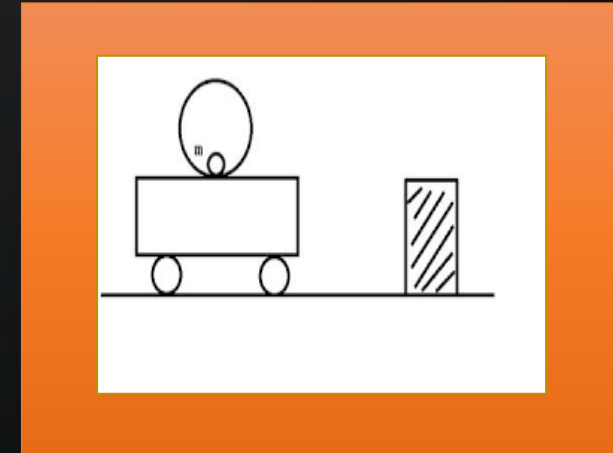
**操作
Rabboni**



**控制 EV3
機器人方向**



**啟動EV3
機器人
循跡功能**



**啟動EV3
機器人
避障功能**

機器人介紹



避障機器人



超音波感應器



觸碰感應器

未來發展



救難機器人



拆彈機器人

THANK YOU

報告完畢